

## عنوان مقاله:

کنترل مقاوم یک سیستم سوئیچینگ غیرخطی با تاخیر زمانی نامعلوم به فرم پسخور اکید به روش گام به عقب وفقی

## محل انتشار:

بیست و یکمین کنفرانس مهندسی برق ایران (سال: 1392)

تعداد صفحات اصل مقاله: 6

## نویسندگان:

حسین چهاردولی - شیراز، دانشگاه شیراز / دانشکده مهندسی مکانیک

محمد اقتصاد - شیراز، دانشگاه شیراز / دانشکده مهندسی مکانیک

## خلاصه مقاله:

لفظ سوئیچینگ به سیستمی اطلاق میگردد که معادله حاکمه آن ثابت نبوده و با مرور زمان و یا تغییر شرایطی در سیستم، عوض شود. در این مقاله کنترل دستهای خاص از سیستمهای سوئیچینگ غیر خطی با تاخیر زمانی نامعلوم به فرم پسخور اکید بررسی می گردد. از آنجایی که عدمقطعیت و پارامترهای نامعلوم در بسیاری از مدلسازیهای فیزیکی موجود است سیستم مربوطه، وفقی نیز در نظر گرفته میشود. به علاوه در اینتحقیق سعی شده است کنترلر ارائه شده در مقابل ترمهای اغتشاش کراندار و نیز تاخیر زمانی نامعلوم مقاوم باشد. به کمک رهیافت گام به عقب وفقی یک تابع لیاپانوف مشترک برای تمامی زیرسیستمها طراحی میگردد و سپس قوانین کنترلی و وفقی استخراج میگرددند

## کلمات کلیدی:

کنترل سوئیچینگ، تابع لیاپانوف مشترک، روش گام به عقب وفقی، تاخیر زمانی، سیگنال اغتشاش کراندار

## لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/208301>

