

عنوان مقاله:

طراحی بهینه کنترل کننده چند متغیره برای هلیکوپتر مدل با استفاده از الگوریتم ژنتیک

محل انتشار:

ششمین کنفرانس سراسری سیستم های هوشمند (سال: 1383)

تعداد صفحات اصل مقاله: 8

نویسندگان:

ساحره بیدقی - دانشکده تحصیلات تکمیلی دانشگاه آزاد اسلامی واحد جنوب

بیژن معاونی - گروه برق، واحد علوم و تحقیقات دانشگاه آزاد اسلامی

علی خاکی صدیق - دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

خلاصه مقاله:

در مقاله حاضر هدف بهینه سازی طراحی دو کنترل کننده چند متغیره مهم در کنترل هلیکوپتر یعنی روش پاسخ پله و جایابی ساختار ویژه با استفاده از الگوریتم ژنتیک و اعمال نتایج طراحی بوده است. اهمیت طراحی بهینه اینگونه کنترل کننده ها دست یافتن به پاسخهای مناسب از دیدگاه سرعت دنبال کنندگی ۱ و نداشتن فراجش در سیستم است، که در مورد رفتار سیستمهایی مانند هلیکوپتر و هواپیما اهمیت ویژه ای پیدا می کنند

کلمات کلیدی:

الگوریتم ژنتیک، کنترل چند متغیره PID، دیجیتال به روش پاسخ پله، جایابی ساختار ویژه

لینک ثابت مقاله در پایگاه سیویلیکا:

<https://civilica.com/doc/150502>

